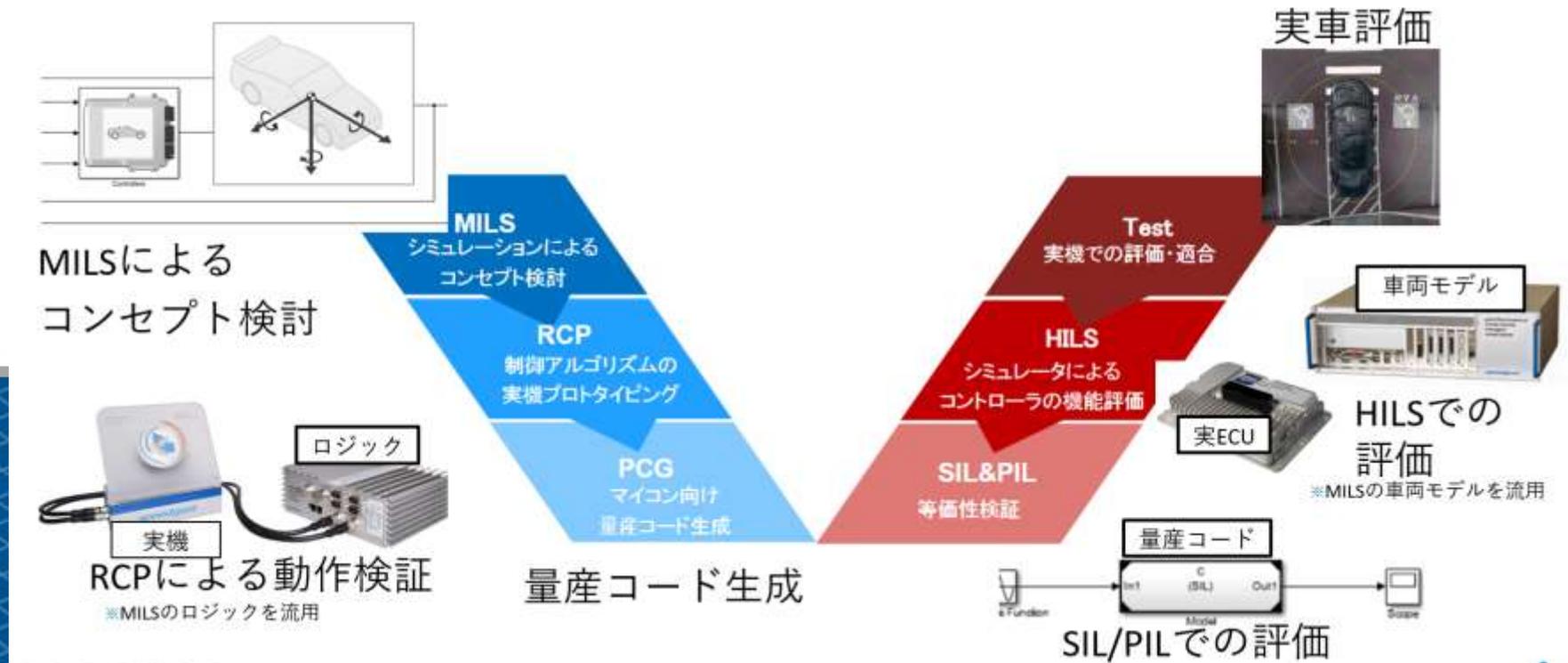


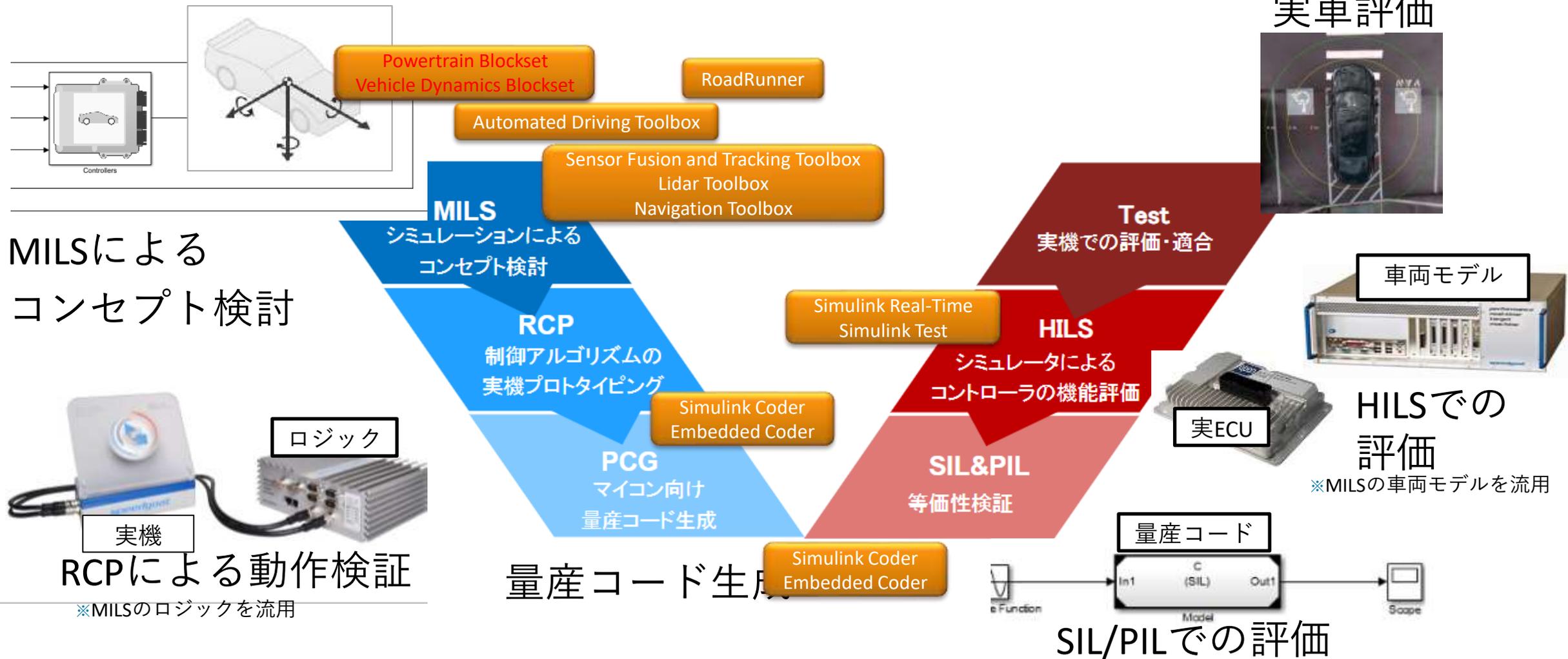
MATLAB EXPO 2023

仮想から実車環境へのシームレス連携



仮想から実車環境へのシームレスな連携

MIL ⇒ RCP ⇒ SIL/PIL ⇒ HIL ⇒ 実車

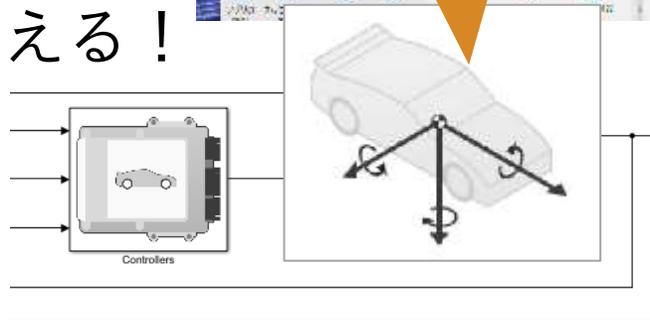


仮想から実車環境へのシームレスな連携 車両モデル作成

Powertrain Blockset
Vehicle Dynamics Blockset

Virtual Vehicle Composer で
車両モデルを簡単作成！

MILSに使える！



車両モデル

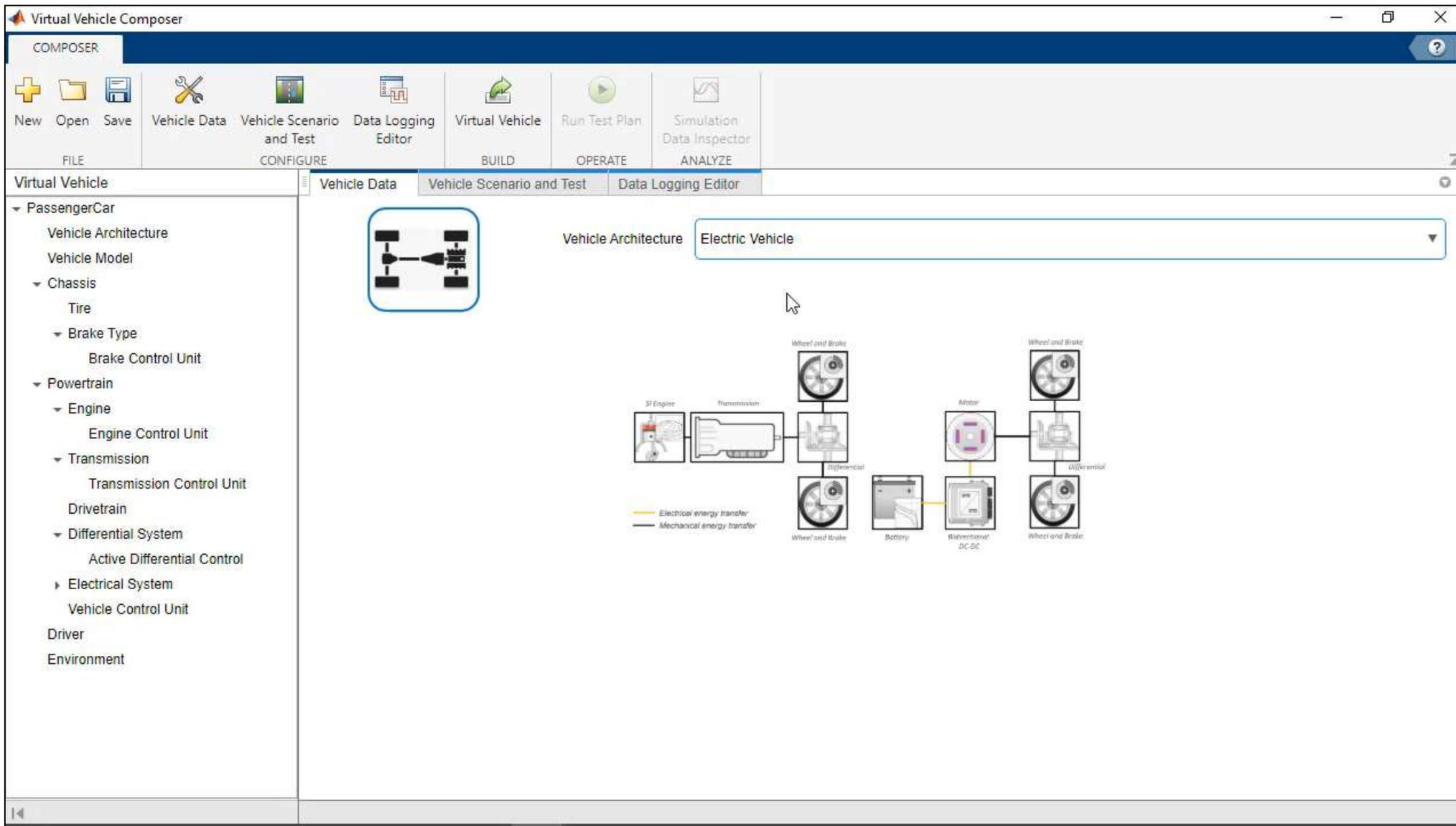
実ECU

HILSに使える！

Virtual Vehicle Composer

Virtual Vehicle Composer App

New in **R2022a**



ワークフローの手順：

1. 新しいセッションを開始
2. パワートレインを選択
3. データを選択
4. シナリオを選択
5. ログに記録する信号を選択
6. モデルを生成
7. テストスイートを実行
8. 結果を確認



仮想から実車環境へのシームレスな連携 MIL環境

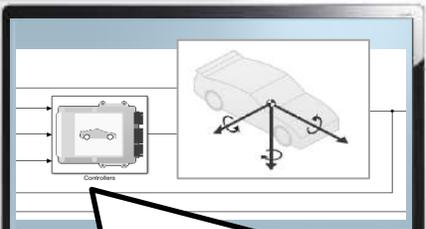
シミュレーション環境は、豊富な Example をベースに構築可能

マウス操作ベースで 3Dシーンを作成可能



Sensor Fusion and Tracking Toolbox
Lidar Toolbox
Navigation Toolbox

Powertrain Blockset
Vehicle Dynamics Blockset
Automated Driving Toolbox



認識結果から車両制御
ロジック検討

センサフュージョンによる認識ロジック構築



『仮想から実車環境へのシームレスな連携』ブースにて、 お気軽にお声がけください！



**Naoya
Murakami**



**Hiroshi
Miyagawa**

